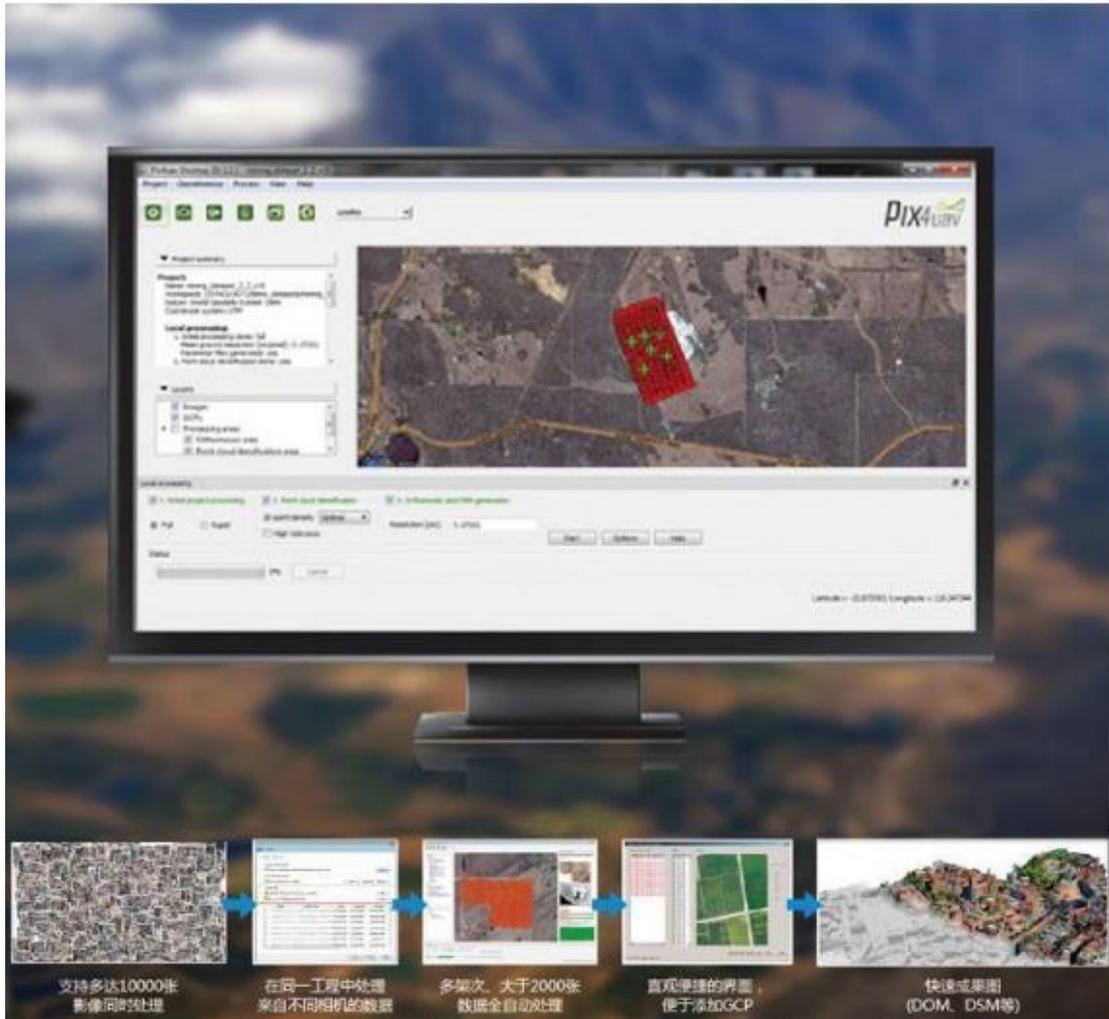


# Pix4Dmapper

## PIX4D mapper全自动无人机数据处理软件



### 产品介绍

#### 四大优势：

专业化、简单化--PIX4D mapper 让摄影测量进入全新的时代，整个过程完全自动化，并且精度更高，真正使无人机变为新一代专业测量工具。只需要简单地操作，不需专业知识，飞控手就能够处理和查看结果，并把结果发送给最终用户。

空三、精度报告--PIX4D mapper 通过软件自动空三计算原始影

像外方位元素。利用 PIX4UAV 的技术和区域网平差技术，自动校准影像。软件自动生成精度报告，可以快速和正确地评估结果的质量。提供了详细的、量化的自动空三、区域网平差和地面控制点的精度。

全自动、一键化—PIX4D mapper 无需 IMU，只需影像的 GPS 位置信息，即可全自动一键操作，不需要人为交互处理无人机数据。原生 64 位软件，能大大提高处理速度。自动生成正射影像并自动镶嵌及匀色，将所有数据拼接为一个大影像。影像成果可用 GIS 和 RS 软件进行显示。

云数据、多相机—PIX4D mapper 利用自己独特的模型，可以同时处理多达 10000 张影像。可以处理多个不同相机拍摄的影像，可将多个数据合并成一个工程进行处理。

PIX4D mapper 数据处理软件作业流程：

支持多达 10000 张影像同时处理—在同一工程中处理来自不同相机的数据—多架次、大于 2000 张数据全自动处理—直观便捷的界面，便于添加 GCP—快速成果图（DOM、DSM 等）

应用领域：航测制图、灾害应急、安全执法、农林监测、水利防汛、电力巡线、海洋环境、高校科研。

### ▶ 功能参数

快速处理模式	√
点云加密	√
无人机优化的空三和区域网平差	√
自动生成精度报告	√
支持多波段 ( RGB、近红外、热红外 )	√
镶嵌编辑与测图	√
云服务	√

### ▶ 专业成果

正射镶嵌 ( GeoTIFF )	√
Google Map 瓦片 ( PNG,KML )	√
DEM ( GeoTIFF , TXT )	√
点云 ( PLY , TXT )	√
三维模型 ( OBJ )	√
空三、区域网平差和相机参数	√

### ▶ 处理效率

序号	相机	图像尺寸	数量	地面分辨率 ( cm )	总时间
1	Canon 5DMarkII	5616*3744	199	14	2小时15分钟
2	Canon EOS 550D	5184*3456	208	13	1小时45分钟
3	SONY NEX-7	6000*4000	120	9	50分钟
4	SONY RX1	6000*4000	150	8	1小时15分钟
5	Samsung NX210	5472*3648	490	8	3小时50分钟
6	Phase One p65+	8984*6732	108	18	3小时5分钟